

- Plage de mesure minimale 0 à 30° ✕
- Plage de mesure maximale 0 à 360° ✕
- Système de mesure optique sans contact
- Signaux de sortie 0 à 20 mA
 4 à 20 mA
 0 à 10 VDC
- Plage de mesure, prise de référence et évolution du signal réglables
- Exécution "M" : réglage électronique
- Exécution "S" : réglage par commutateurs à l'arrière du codeur

Descriptif

Bride et boîtier en aluminium anodisé - Axe en acier inoxydable
 - Roulement 12 mm avec bague Nilos ou joint à lèvres -
 - Disque gravé en code Gray - Diode GaAlAs - Photo-Array -
 - Micro-contrôleur - Convertisseur D/A 12 Bit - Composants CMS.

Option: lecture 13 Bit pour plages de mesure ≤ 60° ✕.

Les modèles DAB 58, DAB 65 et DAB 66 se différencient par leurs axes et leurs brides.



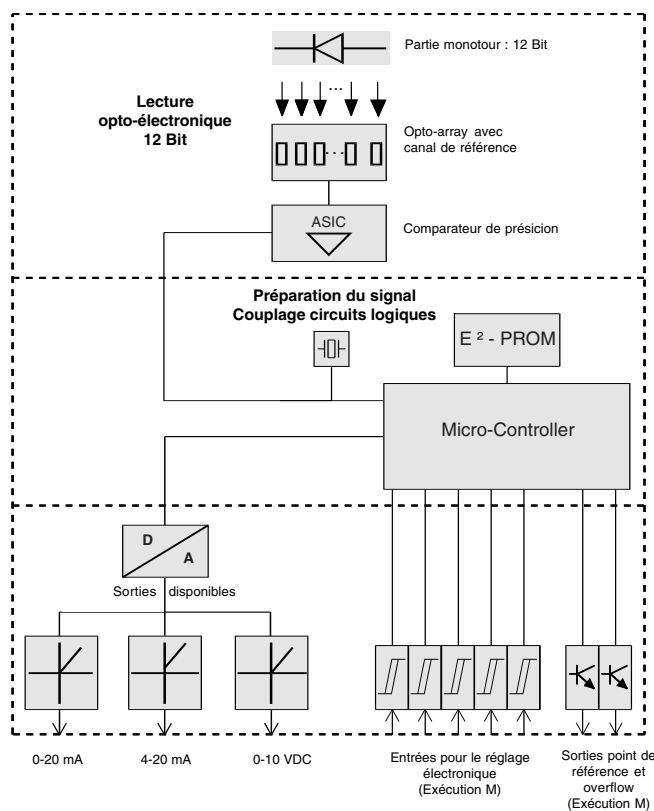
Possibilités de paramétrage

Plage de mesure, prise de référence et évolution du signal sont paramétrables par l'utilisateur. Les codeurs ont un réglage de base pour une plage de mesure de 0 à 360°, un signal de sortie croissant (CW) pour une rotation en sens horaire avec vue sur l'axe. Pour une plage de mesure plus petite, le codeur délivre un Overflow une fois la valeur maximale dépassé. Le signal de sortie correspond à la valeur maximale, par exemple 20 mA, jusqu'au 360°. Des contacts de sortie ou des LEDs permettent de visualiser le point de référence et l'overflow.

Deux exécutions sont disponibles pour le réglage des codeurs DAB :

- **Exécution "M"**: réglage électronique via 5 entrées (MFP) disponibles sur le connecteur 12 broches. 2 contacts supplémentaires permettent la transmission des signaux point de référence et overflow.
- **Exécution "S"**: réglage par 2 commutateurs se situant à l'arrière du codeur derrière un bouchon de protection. Les 2 LEDs de visualisation des informations point de référence et overflow sont à côté des commutateurs.

Fonctions réglables voir page 2.



Caractéristiques électriques

(valable pour toutes les exécutions, sauf mention contraire)

- Système de lecture: Diode GaAlAs, Photo-Array, Comparateur de précision.
- Code de base: Gray
- Evolution du code: CW (version standard)
- Nb de gravure E² - PROM: ≥ 10⁶
- Tension d'alimentation: +20 V à +26 VDC (Standard) (autres possibilités)
- Consommation: 70 mA typ./90 mA max. (Courant de sortie = 0)
- Linéarité: 0,025 % typ./0,05 % max. (± 2 LSB) 12 Bit garantie
- Dérive en température: 0,0015 %/K typ.

Sortie courant

- Précision:

Valeur min.	0mA	0 mA ± 5 µA typ./± 15 µA max.
	4mA	4 mA ± 5 µA typ./± 15 µA max.
Valeur max.	20mA	20 mA ± 5 µA typ./± 15 µA max.
- Résistance de charge: 0... 500 Ω (U_B = 20 ... 26 VDC)

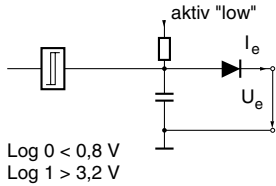
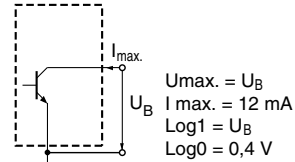
Sortie tension

- Précision:

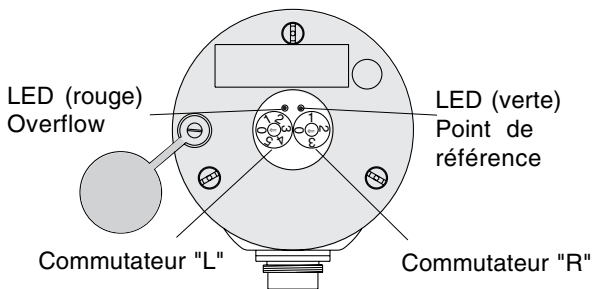
Valeur min.	0V	0 V ± 2,5 mV typ./± 7,5 mV max
Valeur max.	10V	10 V ± 2,5 mV typ./± 7,5 mV max
- Courant de sortie: max. 5 mA (tenue aux C.C) résistance de charge > 2 kΩ

Exécution "M"

- Paramétrage: Signal d'entrée E2
- Point de référence: Collecteur ouvert / Signal B
- Overflow: Collecteur ouvert / Signal B

Signal d'entrée E2

Signal de sortie B

Exécution "S"

- Commutateurs: 6 positions
- Point de référence: LED verte
- Signal Overflow: LED rouge

Exécution "S" (vue de derrière)

Raccordement électrique

- Exécution "M": Connecteur rond 12 broches (IP 65) en sortie radiale
- Exécution "S": Connecteur rond 4 broches (IP 65) en sortie radiale

Caractéristiques mécaniques

- Vitesse de rotation: 3000 min⁻¹ max. (permanent)
4000 min⁻¹ max. (temporaire)
- Accélération: 10⁵ rad/s² max.
- Moment d'inertie du rotor: 50 gcm²
- Couple de frottement: ≤ 5 Ncm (8 Ncm - DAB 66)
(pour 1000 min⁻¹)
- Couple de démarrage: ≤ 1 Ncm (4 Ncm - DAB 66)
- Charge admissible sur l'axe: 250 N max. (axiale et radiale)
- Durée de vie du roulement: 10⁹ rotations

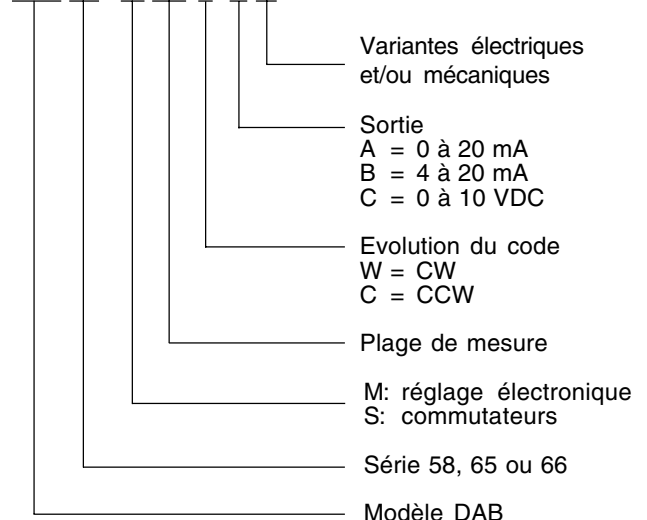
Environnement

- Température de fonctionnement: - 20° C à + 60° C
- Température de stockage: - 25° C à + 70° C
- Humidité relative: 85 % sans condensation
- Tenue aux chocs: 200 m/s² ; 11 ms
(DIN IEC 68)
- Tenue aux vibrations: 5 Hz ... 1000 Hz ; 100 m/s²
(DIN IEC 68)
- Degré de protection (DIN 40 050):
DAB 58 et 65 IP 65 (bague Nilos)
DAB 66 IP 66 (joint à lèvres)
- Poids: 0,5 kg

Fonctions réglables

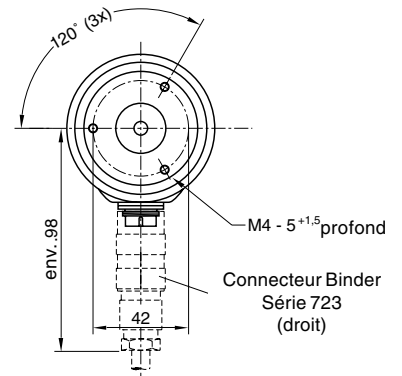
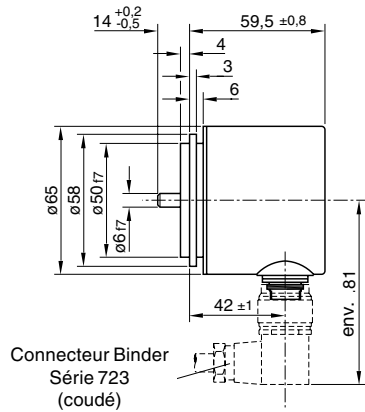
Les fonctions suivantes sont réglables soit par les entrées MFP pour le réglage électronique (Exécution "M") ou par commutateurs (Exécution "S") :

- **Plage de mesure**
 - Positionner votre installation au zéro mécanique. Placer le signal de sortie sur point de référence.
 - Positionner votre installation à son extrémité. Placer le signal de sortie sur valeur max, ex. 20 mA.
- **Décalage du point de référence** sans modification de la plage de mesure.
- **Plage de mesure** sans modification du point de référence.
- **Evolution du code** croissant avec une rotation de l'axe en sens horaire (CW) ou anti-horaire (CCW).
- Le réglage de base (Plage de mesure 360°, évolution du code CW) peut être reconfiguré à tout moment.

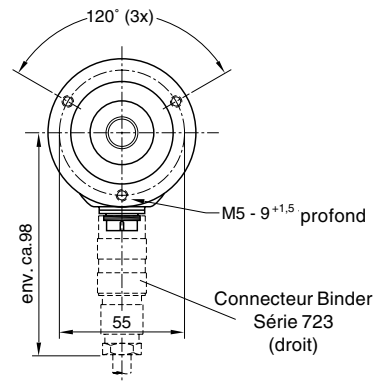
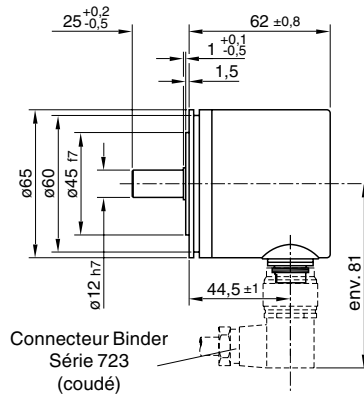
Numéro d'article
DAB 58 - M 360 W A 01


Dimensions en mm

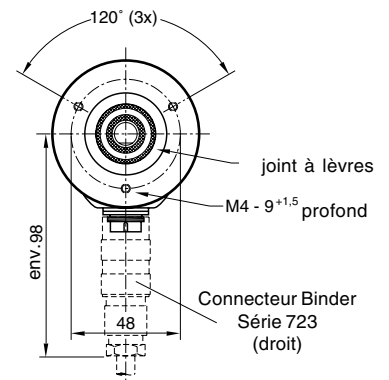
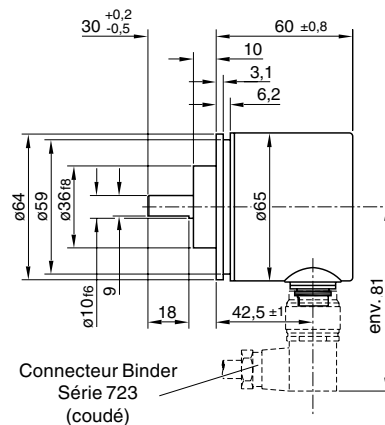
Modèle DAB 58 avec bride synchro



Modèle DAB 65 avec bride synchro



Modèle DAB 66 avec bride de serrage, et axe avec méplat



Les connecteurs droits sont livrés avec les codeurs. Les connecteurs coudés sont à commander séparément.

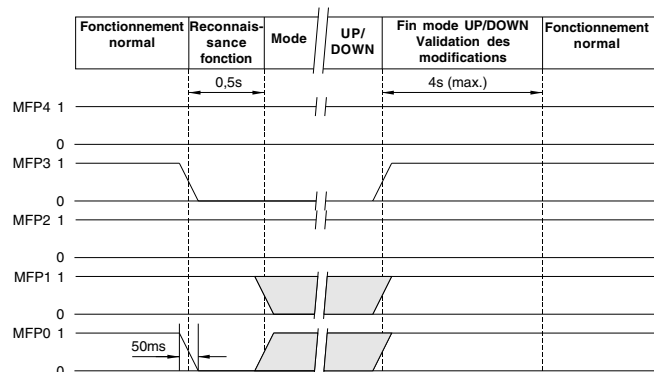
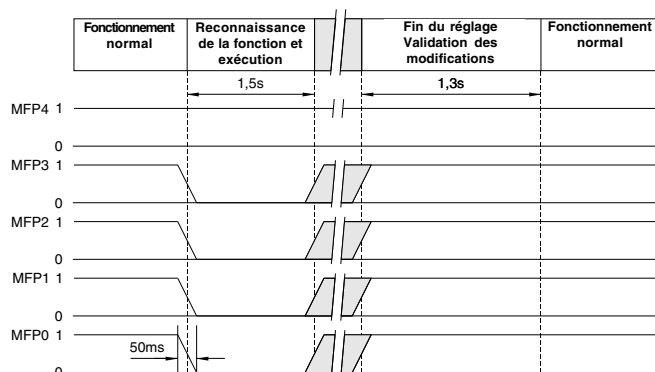
Exécution "M" : 12 broches
Exécution "S" : 4 broches

Exécution "M" : réglage électronique du codeur

Fonction	MFP4	MFP3	MFP2	MFP1	MFP0
Réglage de base (360° \times , CW)	0	1	0	1	0
Réglage de l'évolution du signal	0	1	0	0	X
- Signal de sortie croissant avec rotation de l'axe en sens horaire (CW)*	0	1	1	1	0
- Signal de sortie croissant avec rotation de l'axe en sens anti-horaire(CCW)*	0	1	1	0	X
Plage de mesure					
- point de référence (zéro)	1	0	0	1	0
- signal de sortie à la valeur maximale (Max.)	1	0	0	0	X
Décalage du point de référence sans modification de la plage de mesure					
- incrémente le signal de sortie	1	0	1	1	0
- décréméte le signal de sortie	1	0	1	0	X
Décalage de la valeur maximale sans modification du point de référence					
- incrémente la plage de mesure	1	1	0	1	0
- décréméte la plage de mesure	1	1	0	0	X
Validation (après chaque modification le réglage doit être validé)	1	1	1	1	1
Etat des sorties en fonctionnement normale					

Exécution "M" : diagrammes de temps

Réglage de la plage de mesure, réglage de base, évolution du code Décalage du point de référence et de la plage de mesure


Exécution "S" : réglage par commutateur

Fonction	Commutateur L	Commutateur R
Réglage de base (360° \times , CW)	5	1
Réglage de l'évolution du code		
- Signal de sortie croissant avec rotation de l'axe sens hoaire (CW)*	4	1
- Signal de sortie croissant avec rotation de l'axe sens anti-horaire (CCW)*	4	3
Plage de mesure		
- point de référence (zéro)	3	1
- signal de sortie à la valeur maximale (Max.)	3	3
Décalage du point de référence sans modification de la plage de mesure		
- incrémente le signal de sortie	2	1
- décréméte la plage de mesure	2	3
Décalage de la valeur maximale sans modification du point de référence		
- incrémente la plage de mesure	1	1
- décréméte la plage de mesure	1	3
Validation (après chaque modification le réglage doit être validé)	0	0
Etat des sorties en fonctionnement normale		

Remarque : Actionner en premier le commutateur L puis le commutateur R pour l'exécution d'un réglage. Pour la validation du réglage actionner en premier le commutateur R puis le commutateur L .

* avec vue sur l'axe.